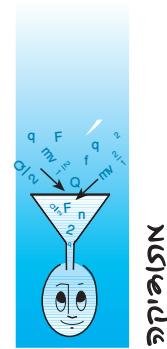


פתרון אנליטי של בעיות פיסיקליות בעזרת המחשב גרפי

סהאה מסאלחה, בית ספר תיכון דבורה והמכלה האקדמית הערבית לחינוך בישראל, חיפה

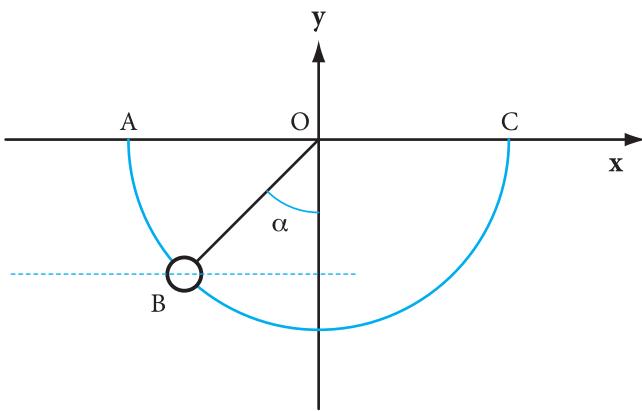


1. מבוא

העדן "החדש ישן" של עולם המחשבים העמיד בפני המורה ולומדים אתגרים חדשים, התרומים להשחתת הוראות המדעים של המורה מחד והעמקת מידת ההפנמה של תלמידיו מאידך. במהלך השנים ש עברו ראיינו שימושים רבים ומגוונים לסייע בהחינוכית הממוחשבת – מתוקשבת כרגע: במעבר תמלילים (Word), להכנת טקסטים ומחנים, בגילגולות אלקטרוניים (PowerPoint) (Excel), לשרטוט גרפים של תוצאות ניסוי, ב-

למבנה מצגות דינמיות ובסימולציות ממוחשבות כגון אלה של Shloma Rosenthal, G-Tek G-Lab ו-Priner. לרשوت מורי הפיסיקה עומדות מעבדות ממוחשבות המשמשות לביצוע מדידות בזמן אמת (V-Scope, Data-Logger, Pasco), שימוש במאגרי מידע עולמיים ממוחשבים (NASA), שימוש בסימולציות ממוחשבות המוציאות באינטרנט ובבתי הספר לדוגמה: <http://www.explorescience.com>

בשנים האחרונות הולך ומתחזק אצלנו השימוש בחישיבה האנליטית בשיעורי הפיסיקה (המדעים), הן בניתוח התופעות הפיסיקליות והבעיות המתלוות אליהן בדרך כלל, והן בהיקף Nutzung הסביבה החינוכית הממוחשבת, בה תלמיד מתרגל את היכולות שלו בשימוש המחשב השונים. הדינמים הcientific מראים, בין היתר, שהשאלה זו יצרתית יותר לדעת המורה, ומשמעותה את הבנות של התלמידים. אני עד לכך, שגישה זו מחזקת לא רק את יכולת הניתוח האנליטי של הנוקט בה, אלא מגבירה את ההנהמה מלימודי הפיסיקה והמדעים בכלל והועלת המופקת היא מירבית.



תרשים 1 : תאור סכמטי של תנועת הcador לאחר שחרתו

בדרכ כל מתבקש התלמיד לחשב מספר גודלים פיזיקליים של הcador בהגיעו לנקודה B, בה יוצר החוט זווית כלשהי (למשל: $\alpha = 55^\circ$) עם האנץ ע לצייר האופקי x (ראה תרשימים 1). הגודלים אוטם מתבקש התלמיד לחשב עבור הcador הם בדרך כלל:

1. מהירותו
2. תאוצתו הרדיאלית
3. תאוצתו המשיקית
4. האנרגיה הקינטית שלו
5. האנרגיה הפוטנציאלית שלו
6. האנרגיה הכוללת שלו
7. המתייחות בחוט
8. הכוח הצנטריפוגלי (אם הפתרון במערכת הגוף) או הכוח

הцентрיפוגלי (אם הפתרון במערכת הצופה)

3. פתרון הבעיה ושלבי הפתרון

הגישה בה אנו נוקטים לפתור בעיה כזו, שונה מהדרך השגרתית. במקום לחשב את 8 הגודלים שנמנו לעיל נתיחס אליהם כמשתנים ונקור אותם כפונקציה של הזווית שיוצר החוט עם האנץ ע לצייר האופקי:

שלב - 1 : מהירות הcador

נסמן ב- A את ה策יר הנמצא במישור הייחוס האופקי. מחוק שימור האנרגיה נובע, שהאנרגיה הכוללת בנקודה A שווה לאנרגיה הכוללת בנקודה B וזה שווה גם لأنרגיה הכוללת בנקודה C. דבר זה נכון בתנאי שאין דנים במערכת סגורה, כלומר:

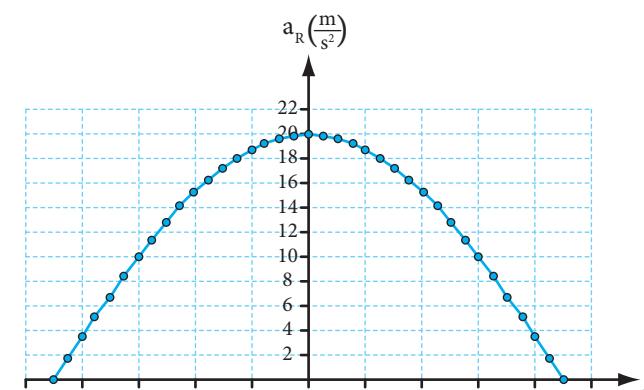
2. בעיה פיסיקלית לדוגמה

תנווה בחצי התחתון של מעגל זקור, הנה בעיה פופולרית בקורס עמייתי מורי הפיסיקה ומוכרת לתלמידים. כאן ברכזנו להשיקיף מהצד על הפתרון הקלאס של הבעיה, ולאחר מכן חישב

של בעיה זו, בעזרת הצגה גרפית (visualization) במחשב. לדוגמה: כדור שמסתו $m = 1.7 \text{ kg}$ קשור לחוט שאורכו 0.8 m , קצהו השני של החוט קשור לנקודה O . משחררים את הcador מהנקודה A בה החוט אופקי בעט שחררו (תרשים 1).

1. חק שימור האנרגיה ואמר "האנרגיה נשמרת במערכת סגורה". מערכות סגורה זו מערכת שלא קיימת בינה לבין סביבתה כל אינטראקטיבית.
2. אנו מניחים שאין השפעות אחרות על הcador, כגון: חיכוך והונגדות אויר. בנוסף לכך נדרש שוכח הכבוד משמר.

הגרף המתבבל, משימוש בಗליון אלקטרוני, עבור התאוצה הרדיאלית, הוא:

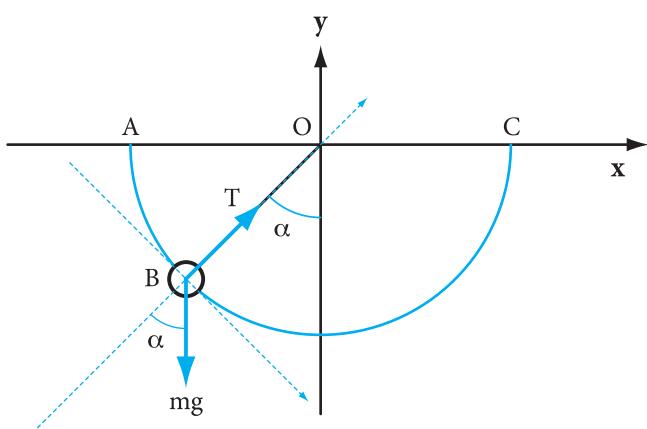


graf 2: גודל התאוצה הרדיאלית a_R של הcador כפונקציה של הזווית α

מגרף 2 אנו רואים כי הנזול המרבי של התאוצה הרדיאלית של הcador מתקביל כאשר זווית הסטיה מהאנך מתאפסת, והגרף סימטרי. בגרף אפשר לקרוא את גודל התאוצה הרדיאלית של הcador בכל זווית שנבחרה.

שלב - 3: התאוצה המשיקית והתאוצה הכלולית

התאוצה המשיקית של הcador מתקבלת מחיקירת הכוחות הפעולים על הcador הנדוז. אם כך, נshallת השאלה **מהם הכוחות הפעולים על הcador?** (כמובן, ניתן לשאול בנוסח: מי מפעיל את הכוחות הללו? וכן שאלת נוספת מושפעת, לא פחות חשובה, מהם הכוחות אותם מפעיל הcador, ועל מה הם פועלים?)
הכוחות הפעולים על הcador הם כוח הכבידה mg בכיוון מרכז cador הארץ ומתיחות בחוש T בכיוון מרכז המעלג (תרשים 2).
במערכת הצופה פועל על הcador בכיוון המשיק למסלול תנועתו רק הרכיב $mv \sin \alpha$ של כוח הכבידה.



תרשים 2: תאור סכמטי של הכוחות הפעולים על הcador לאחר שחרורה

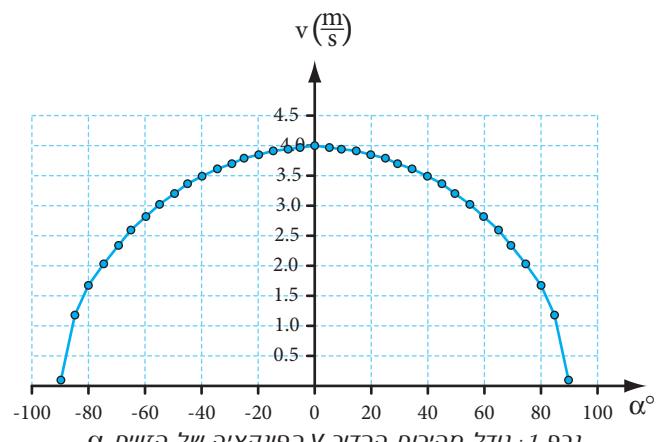
$$(1) \quad E(A) = E(B) = E(C)$$

המשמעות הפיזיקלית של שחרור הcador בנקודה A במהירות ההתחלתית $0 = v_0$ וגובהה ההתחלתי $0 = h_0$ היא **שהאנרגיה הכוללת** של הcador בנקודה A מרכיבת אנרגיה קינטית ומאנרגיה פוטנציאלית ($E_k(B) + E_p(B) = E(B)$). האנרגיה הקינטית של הcador נתונה על ידי $\frac{1}{2}mv_B^2 = E_k(B)$, והאנרגיה הפוטנציאלית של הcador נתונה על ידי $-\frac{1}{2}mg\ell \cos \alpha = E_p$ (במצב הנוכחי נמצא הcador מתחת למישור היחוס לכן הסיכון השילילי). לאחר הצבתת הגדים הנ"ל בחוק שימור האנרגיה (1), נקבל:

$$0 = \frac{1}{2}mv_B^2 - mg\ell \cos \alpha$$

$$(2) \quad v_B(\alpha) = \sqrt{2g\ell \cos \alpha}$$

כלומר, מהירות הcador כפונקציה של הזווית נתונה על ידי נוסחה (2)! הזווית יכולה לקבל ערכים מ- 0° עד 90° . הגרף המתקבל משימוש בಗליון אלקטרוני, הוא:



graf 1: גודל מהירות הcador A כפונקציה של הזווית α

גרף 1, מראה את המהירות v של הcador כפונקציה של הזווית α . אנו רואים כי הגודל המרבי של המהירות מתקבל כאשר זווית הסטיה מהאנך מתאפסת, והגרף סימטרי ביחס לציר האנכי העובר בנקודה בה הזווית מתאפסת. מהגרף ניתן לקבל את גודל המהירות בכל זווית שנבחרה, לא רק בזווית נתונה!

שלב - 2: התאוצה הרדיאלית

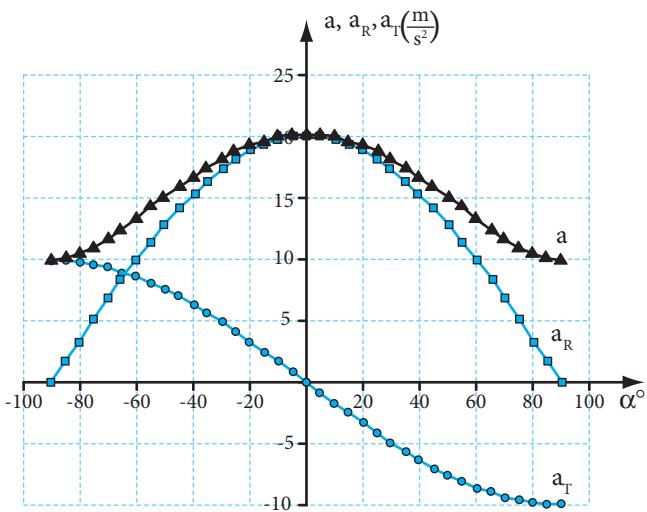
התאוצה הרדיאלית של הcador נתונה על ידי הנוסחה:

$$a_R = \frac{v^2}{R} = \frac{2g\ell \cos \alpha}{\ell}$$

$$(3) \quad a_R = 2g \cos \alpha$$

ולכן:

הגרפים, המתקבלים מהגילוון האלקטרוני, של התאוצה הכלולית a , התאוצה הרדיאלית a_R וההתאוצה המשיקית a_T כפונקציה של הזווית α מוצגים בגרף 4:



גרף 4: התאוצה הכלולית של הcador (הקי שנקודותיו בחרוטים משולשים), התאוצה הרדיאלית של הcador (הקי שנקודותיו מרובעים) וההתאוצה המשיקית (הקי שנקודותיו עגולים) כפונקציה של הזווית α

התבוננות בגרף 4, מראה שתאוצה הcador הכלולית תמיד חיובית ומתקבלת את ערכאה המרבי בזווית $\alpha = 0^\circ$ והוא פי שניים מערכה של תאוצה הcador; וערכה מזערי בزواיות -90° ו- $+90^\circ$ ושווה לערכה תאוצה הcador.

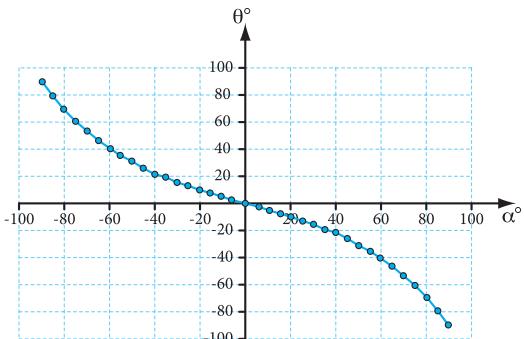
וקטור התאוצה הכלולית יוצר זווית θ עם וקטור התאוצה הרדיאלית (הרדיוס וקטור), ומתקיים:

$$\tan \theta = \frac{a_T}{a_R} = \frac{g \sin \alpha}{2g \cos \alpha} = \frac{1}{2} \tan \alpha$$

הזווית במעלות ניתנת על ידי:

$$(6) \quad \theta = \frac{180}{\pi} \arctan \left[\frac{1}{2} \tan \alpha \right]$$

הגרף המתkeletal עבור הזווית θ כפונקציה של הזווית α , הוא:



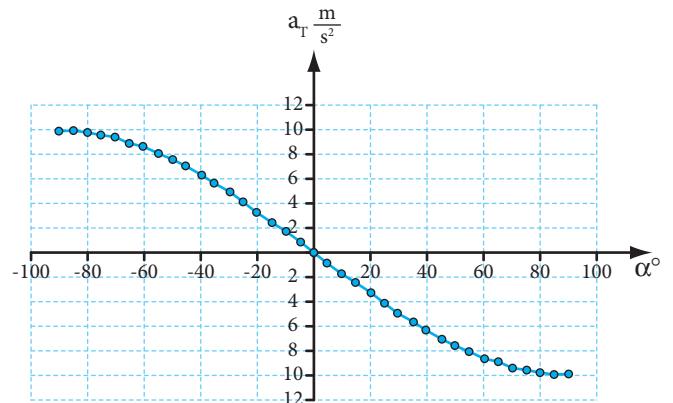
גרף 5: תלות הזווית θ , שיצר וקטור התאוצה הכלולית עם הרדיוס וקטור, בזווית α (ראה תרשים 3)

נסמן את התאוצה המשיקית ואת הכוח המשיקי ב- F_T בהתאם. לפי החוק השני של ניוטון, מתקיים:

$$\sum F_T = mgsina = ma_T$$

$$(4) \quad a_T = g \sin \alpha$$

הגרף המתkeletal, שימוש בגילוון אלקטרוני, עבור התאוצה המשיקית, הוא:



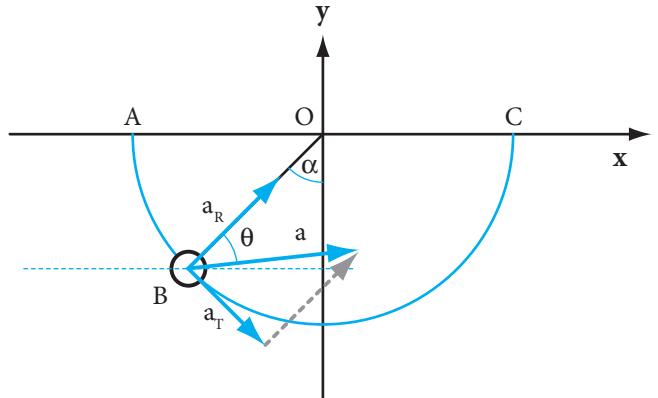
גרף 3: התאוצה המשיקית a_T של הcador כפונקציה של הזווית α

מגרף 3 אנו רואים כי גודל התאוצה המשיקית של הcador הוא מרבי כאשר זווית הסטייה מהאנך 90° – וגדלה שווה לגדול תאוצת הcadod. כאשר זווית הסטייה מהאנך היא 90° גודל התאוצה המשיקית הוא הנמוך ביותר ושווה לגדול השילוי של תאוצת הcadod. גראף התאוצה המשיקית של הcador מראה שתלות התאוצה המשיקית בזווית אינה ליניארית ואינה סימטרית; הגרף אסימטרי.

התאוצה הכלולית של הcador הנה הסכום הווקטורי של התאוצה הרדיאלית וההתאוצה המשיקית (ראה תרשים 3). התאוצה הכלולית נתונה על ידי:

$$a = \sqrt{a_R^2 + a_T^2}$$

$$(5) \quad a = \sqrt{(2g \cos \alpha)^2 + (g \sin \alpha)^2} = g \sqrt{1 + 3 \cos^2 \alpha}$$



תרשים 3: התאוצה הכלולית a של הcador הנה הסכום הווקטורי של התאוצה הרדיאלית a_R וההתאוצה המשיקית a_T

הכוח הцентрיפוגלי בנקודה B, נתון על ידי:

$$(10) \quad F_c(B) = \frac{mv_B^2}{\ell} = 2mg\cos\alpha$$

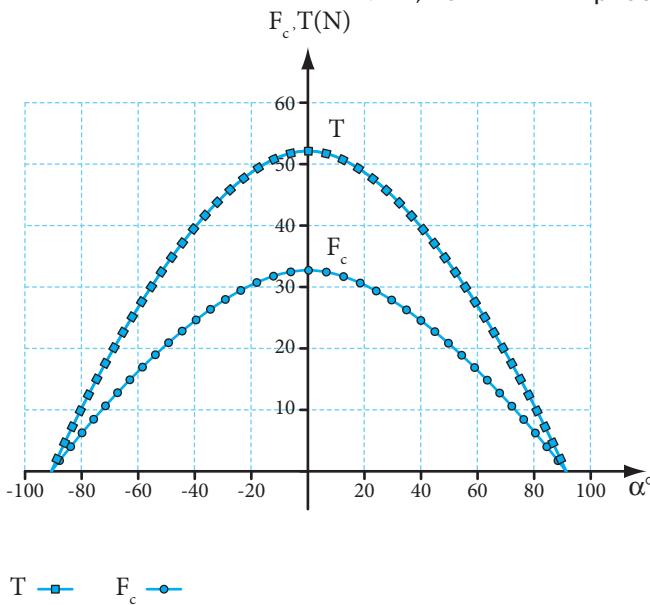
בתרשים 2 רואים כי:

$$(11) \quad T(B) - mg\cos\alpha = \frac{mv_B^2}{\ell}$$

לכן, המתייחות בחוט, $T(B)$, בנקודה B, נתונה על ידי:

$$(12) \quad T(B) = 3mg\cos\alpha$$

הגרפים המתקיים עבור המתייחות והכוח הцентрיפוגלי כפונקציה של הזווית α , הם:



גרף 2: הכוח הцентрיפוגלי F_c והמתייחות T בחוט כפונקציה של הזווית α

גרף 2 מתאר את הכוח הцентрיפוגלי ואת המתייחות בחוט כפונקציה של הזווית בין הרדיוס וקוטר לבין הציר ע. ניתן לראות בגרף שני הכוחות מתאפסים בקצוות ומקבלים את ערכם המרבי בנקודה בה הזווית α מתאפשרת. שים לב, אם משנים את מישור היחוס ערך האנרגיה הפוטנציאלית משתנה ואנו משתמש גם ערך האנרגיה הכוללת.

4. דיוון וסיכום

ראינו כאן גישה יצירתיות ולא שגרתית, של פתרון בעיות וניתוח תופעות פיזיקליות, תוך ניצול מושכל של הגילון האלקטרוני רב העוצמה. גישה זו תורמת להעכמת יכולות הלומד (תלמיד מורה) בהסתמך עם הדינמיקה אותה מככיבה הבעה הנדונה או התופעה הנחקרת. אני דוגל בגישה אנליטית ויזואלית זו ומישם אותה בפועל שנים רבות. הנאת תלמידים בפתרון

גרף 5, מראה שלות הזווית θ בזווית α אסימטרית ומתקיים $\alpha = 0 = \theta$, וכן הזווית θ מקבלת את ערכה המרבי כאשר α מקבלת את ערכה המזרחי, ו- θ מקבלת את ערכה המערבי כאשר ערכה של α מרבי.

שלב 4: האנרגיה הקינטית, הפוטנציאלית והכוללית

ראינו בשלב 1 את האנרגיה הקינטית ואת האנרגיה הפוטנציאלית. על סמך ההנחה שהחומר ובಚבת הביטוי עבור מהירות הcador שקיבלנו בנוסחה (2), קיבל האנרגיה הקינטית בנקודה B, את הזרה:

$$(7) \quad E_k(B) = \frac{1}{2} mv_B^2 = mg\ell\cos\alpha$$

והאנרגיה הפוטנציאלית קיבל את הזרה:

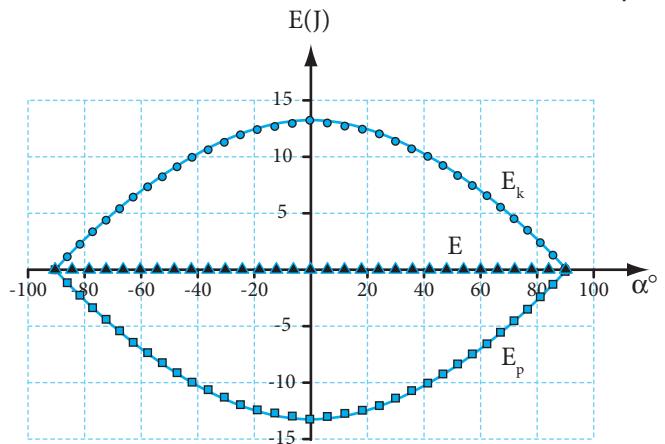
$$(8) \quad E_p(B) = mgh = mg\ell\cos\alpha$$

האנרגיה הכוללת של הcador היא:

$$(9) \quad E(B) = E_k(B) + E_p(B) \\ = mg\ell\cos\alpha - mg\ell\cos\alpha = 0$$

הגרפים המתקיים עבור האנרגיות E_k , E_p ו- E כפונקציה של הזווית α , מופיעים בהמשך.

בראף 6 ניתן לראות בבירור את האנרגיה הקינטית החיבית ואת האנרגיה הפוטנציאלית השילית, סכום האנרגיות שווה לאנרגיה הכוללת השווה לאפס, natürlich. (שים לב, אם משנים את מישור היחוס ערך האנרגיה הפוטנציאלית משתנה ואנו משתמש גם ערך האנרגיה הכוללת).



גרף 6: תלות האנרגיות (האנרגיה הקינטית, האנרגיה הפוטנציאלית והאנרגיה הכוללת) בזווית α

שלב 5: המתייחות בחוט והכוח הцентрיפוגלי (הכוח הцентрיפוגלי)

בשלב 1, קיבלנו (נוסחה 2) ביטוי עבור מהירות הcador, لكن

בגישה זו אני פותר בעיות ומסביר תופעות פיסיקליות ומונתא אותן, לא רק במכניקה, אלא גם בחישול ומנגניות ופרק הבחירה השוניים.

תודתי נתונה לפרופ' אורן גניאל, המחלקה להוראת המדעים, מכון ויצמן למדע, רחובות, על הערכתי והארחות בעלות העניין במאמר זה.

לקראיה נוספת

1. רוזן ע. וקרקובר ז., (1999), "מכניקה ניוטונית", המחלקה להוראת המדעים, מכון ויצמן למדע, רחובות.
2. סלע ד., (2004), "המעוטלת בתכנית הלימודים ובבחינות הבגרות בפיזיקה", תהודה (1) 24, 6.
3. דצקובסקי ז. וגבאי י., (2002), "ניתוח אינטוי של תנועת גופים קשורים על מישור משופע", תהודה (1) 23, 15.

תודה

זה ומידת הבנתם את הנושא הנלמד (הנושא), אינה פחותה מפיחת הנאתי בניתוח הבעיה והעלאת יכולת הכללה למצחים שונים ובעיות אחרות.

נכון הוא, שפתרון בדרך זו, צריך יותר זמן יותר חשיבה אנלידית וכושר ניתוח, מהפתרון השגרתי והמקובל, שבסופו אנו מקבלים את המספר המיצג את התשובה הנכונה הרשומה בסוף הפרק! נכון הוא שהמורה יכול בשיעור אחד לפתרו כמה בעיות של הצבת מספרים בנוסחה. אולם כאן מצב שונה לגמרי! (לפחות בפעם הראשונה בה אנו פותרים בעיות בגישה זו). אבל בעיה זו כוללת בתוכה מכלול של בעיות ומצחים שקיים ביניהם סדר לוגי ונitin לקשור ביניהם. בנוסף לכך אתה עשוי לפגש אפשרויות שלא עלו בעדרך קודם. בגישה זו מפתחים הלומדים את יכולתם להתמודד בהצלחה עם בעיות כמותיות ואי-כמותיות.

אל מגישי-/מגיישות מאמרים לפרסום ב"תודה"

על מנת להקל על המערכת ולזרז את קצב הדפסת מאמר המועצה לפרסום ב"תודה" נא למלא אחר הנהניות הבאות:
1. לשוחח את המאמר כשהוא מודפס על מחשב PC כקבץ WORD בפורמט DOC. עדיף לשוחח את המאמר בדואר האלקטרוני-c-attachment לפי הכתובת: hanna.goldring@weizmann.ac.il הדבר אינו אפשרי, יכולים לשוחח דיסקט + עתק מודפס לפי הכתובת: חנה גולדRING ורחל ברדה, מערכת "תודה", המחלקה להוראת המדעים, מכון ויצמן למדע, רחובות 76100.

2. סרטוטים ותצלומים המצורפים למאמרים.

א. סרטוטים

רצוי שהסרטוטים יהיו "שתיולים" כתמונות בטקסט המאמר. אם אפשר כדי להכין את הסרטוטים ב-paintshop pro בפורמט tif ולשלוח אותם על דיסקט נפרד.
אם הדבר אינו אפשרותכם, אנו שלחו לנו סרטוט ברור ונקי.

ב. תצלומים

רצוי לשוחח תשליל (נגטיב) של התצלום. רצוי ל"שתיול" גם את התצלומים בטקסט המאמר. אם אין בידכם תשליל, אנא שלחו תצלום באיכות טובה. כל סרטוט וכל תצלום יש למספר לפי הופעתו במאמר (תרשים 1, תרשימים 2 וכו').

כל מאמר שיישלח אלינו לפרסום, יוגש לבדיקה למורי פיזיקה ו/או מדענים מומחים בתחום בו עוסק המאמר. המערכת שומרת לעצמה את הזכות לבקש מהכותב שינויים ו/או בהירות במאמר בהתאם להמלצות הבודקים. מאמרים שלא יתקבלו לפרסום, יוחזרו לכותבים.

בשאלות ובירורים נא לפנות לחנה או לרחל, טלפון 08-9342981, או בfax: 08-9344174.
בכל דבר דואר שיישלח בfax נא להוסיף עבור "מערכת תודה".